


姓名	刘相权	性别	男	出生年月	1972.11.10	
政治面貌	中共党员	现任职务	专业负责人	现在职称	副教授	
最后学历	博士研究生	最后学位	工学博士	获学位单位	北京航空航天大学	
任硕导时间	2017年	任博导时间		通讯地址	海淀区清河小营12号	
联系方式	18600023925		E-mail	18600023925@163.com		
所属学科及学科方向	机械工程		研究方向1	机器人控制		
	机器人技术		研究方向2	机电控制		
工作简历	<p>1. 1996.09-2002.07, 石家庄天同拖拉机有限公司, 技术员</p> <p>2. 2009.09-至今, 北京信息科技大学机电工程学院, 副教授</p>					
科研项目情况	<p>1. 管道机器人电缆恒张力控制系统的研究, 校基金项目, 主持, 已结题</p> <p>2. 自由度随动式机械臂开发, 横向课题, 主持, 已结题</p> <p>3. 智能下肢康复训练机器人关键技术研究, 北京市面上项目, 主持, 已结题</p> <p>4. 仓储货物拣选机器人智能调度与协同作业关键技术研究, 校信息+项目, 主持, 已结题</p> <p>5. 耐火砖自动化生产线关键技术开发, 横向课题, 2018年-至今, 15万, 主持, 在研</p> <p>6. 空地人立体化消防协同作战系统研发与应用, 市科委项目, 2019-至今, 250万, 参与, 在研</p>					
主要科研成果	<p>1. <b>刘相权</b>, 肢体康复训练机器人结构设计及运动学分析, 机械设计与制造, 2017年第9期</p> <p>2. 一种足球机器人整体结构, ZL201510388773.6, 发明专利, 授权时间:2017.09, 排名第1</p> <p>3. 蠕动式管道机器人爬行机构, ZL201310656981.0, 发明专利, 授权时间:2017.08, 排名第1</p> <p>4. 盒装药品自动出库控制方法, ZL201210555708.4, 发明专利, 授权时间:2015.09, 排名第1</p>					
获奖情况						
开授课程	本科生课程: 机械原理、机器人概论; 研究生课程: 机器人学与仿真					
参加学术团体	<p>1. 北京市高等教育学会机械原理研究会会员</p> <p>2. 信息技术新工科产学研联盟机器人专业工作委员会委员</p>					
备注						